WELTORGANISATION FÜR GEISTIGES EIGENTUM

Internationale Anmeldung Veröffentlicht nach dem Vertrag über die INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT)

(51) Internationale Patentklassifikation 5:		(11) Intern
H04Q 7/04, G01S 5/04	A1	(43) Intern
		(14.3) INCER

nationale Veröffentlichungsnummer: WO 95/01066

nationales Veröffentlichungsdatum:

5. Januar 1995 (05.01.95)

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/EP94/01977

(22) Internationales Anmeldedatum:

17. Juni 1994 (17.06.94)

(30) Prioritätsdaten:

P 43 21 418.5

26. Juni 1993 (26.06.93)

DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten ausser US): DEUTSCHE AEROSPACE AG [DE/DE]; D-81663

München (DE).

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): EIZENHÖFER, Alfons [DE/DE]; Feuerweg 7a, D-90518 Altdorf (DE).

(74) Anwalt: FRÖHLING, Werner, Deutsche Aerospace AG, Patentabteilung, Sedanstrasse 10, D-89077 Ulm (DE).

(81) Bestimmungsstaaten: AU, FI, NO, US, europäisches Patent (AT, BE, CH, DE, DK, ES, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

Veröffentlicht

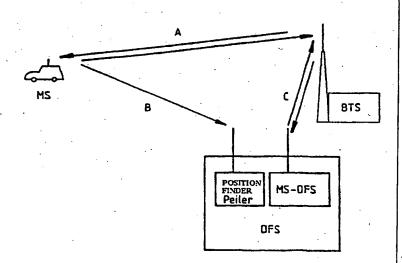
Mit internationalem Recherchenbericht.

(54) Title: PROCESS FOR LOCATING MOBILE STATIONS IN A CELLULAR MOBILE RADIO NETWORK AND MOBILE RADIO NETWORK FOR CARRYING OUT THE PROCESS

(54) Bezeichnung: VERFAHREN ZUR ORTUNG VON MOBILSTATIONEN IN EINEM ZELLULAR AUFGEBAUTEN MOBIL-FUNKNETZ SOWIE MOBILFUNKNETZ ZUR DURCHFÜHRUNG DES VERFAHRENS

(57) Abstract

A process is disclosed for locating mobile stations in a cellular mobile radio network with several spatially distributed fixed base stations associated each to several cells and several mobile stations. The network has storage means which contain information about the identity of the mobile stations and about the cells in which the individual mobile stations were last signalled. In order to locate a mobile station in as flexible as possible a manner, but also if required as precisely as possible, the information in the storage means is used for approximately locating the searched-for mobile station and at least one position finding is carried out in order to more precisely locate the mobile station. A cellular mobile radio network for carrying out this process is characterised in that the individual base stations are in communication each with a position finder and that the mobile radio network has a locating central office in communication with all position finders.



(57) Zusammenfassung

Die Ersindung betrifft ein Versahren zur Ortung von Mobilstationen in einem zellular aufgebauten Mobilfunknetz mit mehreren räumlich verteilten und jeweils mehreren Zellen zugeordneten ortsfesten Basisstationen und mehreren Mobilstationen. Das Netz weist eine Speicher-Einrichtung auf, die Informationen über die Identität der Mobilstationen sowie über die Zellen enthält, in der die einzelnen Mobilstationen zuletzt gemeldet waren. Um in der Ortung einer Mobilstation einerseits möglichst flexibel, andererseits aber auch im Bedarfsfall möglichst genau zu sein, wird nach der Erfindung vorgeschlagen, daß die Informationen der Speicher-Einrichtung zur groben Ortsbestimmung der gesuchten Mobilstation verwendet werden und daß zur genaueren Ortsbestimmung mindestens eine Peilung durchgeführt wird. Zur Durchführung dieses Verfahrens wird ein zellular aufgebautes Mobilfunknetz vorgeschlagen, daß dadurch gekennzeichnet ist, daß die einzelnen Basisstationen jeweils mit einem ihnen jeweils zugeordneten Peiler in Verbindung stehen und daß das Mobilfunknetz eine mit den Peilern in Verbindung stehende Ortungszentrale aufweist.

LEDIGLICH ZUR INFORMATION

Codes zur Identifizierung von PCT-Vertragsstaaten auf den Kopfbögen der Schriften, die internationale Anmeldungen gemäss dem PCT veröffentlichen.

	•		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
AT	Österreich	GA	Gabon	MR	Mauretanien
AU	Australien	GB	Vereinigtes Königreich	MW	Malawi
BB	Barbados	GE	Georgien	NE	Niger
BE	Belgien	GN	Guinea	NL	Niederlande
BF	Burkina Faso	GR	Griechenland	NO	Norwegen
BG	Bulgarien	BU	Ungarn	NZ	Neuseeland
· BJ	Benin	TE.	Irland	PL	Polen
BR	Brasilien	п	Italien	PT	Portugal
BY	Belarus	JP ·	Japan	RO	Rumänien
CA	Kanada	KE	Kenya	RU	Russische Föderation
CF	Zentrale Afrikanische Republik	KG	Kirgisistan	SD	Sudan
CG	Kongo	KP	Demokratische Volksrepublik Korea	SE	Schweden
CH	Schweiz	KR	Republik Korca	SI	Slowenica
CI	Côte d'Ivoire	KZ	Kasachstan	SK	Slowakei
CM	Kamerun	LI	Liechtenstein	SN	Senegal
CN	China	LK	Sri Lanka	TD	Techad
cs	Tschechoslowakei	LU	Luxemburg	TG	Togo
CZ	Techechische Republik	LV	Lettland	TJ	Tadschikistan
DE	Deutschland	MC	Monaco	TT	Trimidad und Tobago
DK	Dinemark	MD	Republik Moldau	UA	Ukraine
ES	Spanien	MG	Madagaskar	US	Vereinigte Staaten von Amerika
FI.	Finnland	ML	Mali	UZ	Usbekistan
FR	Frankreich	MN	Mongolei	VN	Vietnam

WO 95/01066 PCT/EP94/01977

Beschreibung

Verfahren zur Ortung von Mobilstationen in einem zellular aufgebauten Mobilfunknetz sowie Mobilfunknetz zur Durchführung des Verfahrens

Die Erfindung betrifft ein Verfahren zur Ortung von Mobilstationen in einem zellular aufgebauten Mobilfunknetz gemäß Oberbegriff des Patentanspruchs 1 sowie ein Mobilfunknetz zum Durchführen des Verfahrens gemäß Oberbegriff
des Patentanspruchs 12. Ein solches Verfahren bzw. ein
solches Mobilfunknetz ist bereits aus H. Hamalek, K. Kammerlander: "Grundlagen und Praxis der Funkzellengestaltung
mit relativer Entfernungsmessung im Netz C der DBP", in:
NTG-Fachberichte Bewegliche Funkdienste, Band 90, S. 157164 bekannt.

Die Ortsbestimmung von Mobilstationen in Funknetzen ist für eine Vielzahl von Anwendungen wünschenswert. Beispiele hierfür sind Notrufe oder Sicherheits- und Gefahrenguttransporte, aber auch die Überwachung von Fahrzeugflotten z.B. von Speditionen oder Fahrzeugvermietern.

Grundsätzlich kann man bei den Verfahren zur Ortung von Mobilstationen in einem zellular aufgebauten Mobilfunknetz zwischen teilnehmeraktiven und teilnehmerpassiven Verfahren unterscheiden, wobei die teilnehmerpassiven Verfahren wiederum in zwei Klassen unterteilt werden können.

Bei den teilnehmeraktiven Verfahren stellt der Teilnehmer seinen Standort selbst fest. Dazu können z.B. Funknavigationsmethoden (GPS(Global Positioning System), Decca), 15 Kompaßmethoden und Wegeaufnehmer ("dead reckoning") oder andere Hilfsmittel verwendet werden. Der Teilnehmer bzw. sein Gerät, d.h. die Mobilstation meldet den aktuellen Aufenthaltsort über das Mobilfunknetz zu einer Zentralsta-20 tion. Dies geschieht entweder automatisch durch die Mobilstation oder nach Abfrage ("polling") durch die Zentralstation. Bei den teilnehmerpassiven Verfahren mit Mobilstations-Unterstützung meldet sich der Teilnehmer bzw. die Mobilstation im Netz und verlangt explizit oder implizit (z.B. beim Notruf) eine Bestimmung des Standorts der Mobilstation durch das Mobilfunknetz. Das Mobilfunknetz führt dann die Ortsbestimmung durch. Durch das Melden des Teilnehmers wird die Ortsbestimmung erheblich erleichtert, denn die Triggerung für die Messung und das Suchen des Teilnehmers im Netz entfällt. Bei den teilnehmerpassiven Verfahren ohne Mobilstations-Unterstützung stellt das Mobilfunknetz zunächst den ungefähren Standort des Teilnehmers (z.B. die Funkzelle) fest, und führt dann eine genaue Ortsbestimmung ohne Zutun des Teilnehmers durch. Dabei ist es möglich, daβ der Teilnehmer den Vorgang der Ortsbestimmung nicht wahrnimmt. Die teilnehmerpassiven Verfahren ohne Mobilstations-Unterstützung sind die technisch aufwendigsten Verfahren. Wenn ein teilnehmerpassives Verfahren ohne Mobilstations-Unterstützung realisiert ist, läßt sich daraus ein teilnehmerpassives Verfahren mit Mobilstations-Unterstützung leicht ableiten.

10

Für synchrone öffentliche Mobilfunknetze (PIMN = Public Land Mobile Network) wurden bereits teilnehmerpassive Verfahren zur Ortsbestimmung von Mobilstationen vorgeschlagen.

15

So ist beispielsweise in dem eingangs genannten Artikel von H. Hamalek und K. Kammerlander ein Ortungsverfahren für das (auf analoger Basis arbeitende) C-Netz der Deutschen Bundespost beschrieben, nach dem die Mobilstation durch Messung des Zeitversatzes zwischen den Empfangssiqualen von zwei ortsfesten Basisstationen die relative Entfernung bestimmen kann. Sind mehr als zwei Basisstationen an dem Meßvorgang beteiligt, und kennt man die Orte der Basisstationen, so kann auch der Ort der zu ortenden . 25 Mobilstation bestimmt werden. Dieses Verfahren läßt sich auch auf andere synchrone Funksysteme, z.B. auf das (digital arbeitende) europäische GSM(Groupe-Speciale-Mobile)-Netz bzw. das diesem Netz angehörende deutsche D-Netz, übertragen, sofern in einem solchen Netz der Rahmenversatz zwischen den einzelnen Basisstationen bekannt ist. 30

_ 1 -

Aus der EP 0 335 558 A2 ist ferner ein Ortungsverfahren für Mobilfunknetze bekannt, bei dem durch Laufzeitmessungen von mehreren Basisstationen aus der Ort der zu ortenden Mobilstation bestimmt wird, indem eine Basisstation eine Meldung aussendet und die zu ortende Mobilstationen nach dem Empfang der Meldung eine Antwort aussendet. Ausgewählte Basisstationen messen die Verzögerungszeit bis zum Empfang dieser Antwort und ermitteln daraus die Signallaufzeit.

10

25

30

Dieses Verfahren ist ungenau, denn die Reaktionszeit der Mobilstation, die herstellerabhängig ist, geht erheblich in die Laufzeit mit ein. Das Verfahren ist im Grunde für analoge arbeitende Mobilfunksysteme konzipiert, denn in diesen Systemen stehen keine anderen Möglichkeiten als die beschriebene für die Laufzeitmessung zur Verfügung (mit Ausnahme des erwähnten C-Netzes). Darüber hinaus ist die Genauigkeit der Laufzeitmessung in den analogen Schmalbandsystemen durch die Kanalbreite von typisch 25 kHz sehr eingeschränkt.

Im GSM-Netz, das eine Kanalbreite von 200 kHz hat, ist es möglich, die Signalaufzeit mit der Genauigkeit von etwa 1 Bit, das entspricht 3,7 Mikrosekunden, zu messen. Dies ermöglicht eine weit höhere Genauigkeit der Standortbestimmung als in analogen Systemen. Die dazu nötige Messung ist im System bereits eingebaut, jedoch nicht primär zum Zweck der Entfernungsbestimmungen, sondern als Laufzeitregelung für den Zeitmultiplex. Ein Überblick über das GSM-Netz und seine Eigenschaften gibt die Artikelserie von H. Ochsner: "Das zukünftige paneuropäische digitale Mobiltelefonsystem", Teil 1: "GSM-Empfehlungen und Dienste" (Bulletin

SEV/VSE 79(1988)11, S. 603-608), Teil 2: "Die Funkstrecke" (Bulletin ASE/UCS 79(1988)15, S. 937-942, Teil 3: "Digitalisierung der Sprache und Netzwerkaspekte" (Bulletin ASE/UCS 79(1988)21, S. 1318-1324).

5

Es gibt jedoch eine Reihe von prinzipiellen Nachteilen der Standortbestimmung durch Laufzeitmessung von mehreren Basisstationen aus. Als erstes ist - wie bereits erwähnt - die mangelnde Genauigkeit zu nennen, die durch herstellerabhängige Reaktionszeiten der Mobilstationen verursacht wird. Dies ist bei dem in EP 0 335 558 A2 vorgeschlagenen Verfahren besonders gravierend, da dort die Reaktionszeit auf Meldungsebene gemessen wird und dadurch von der Implementierung der Hard- und Software abhängig ist. Im GSM-Netz wird dagegen die Reaktionszeit auf der physikalischen Ebene gemessen und ist daher erheblich genauer.

Die Laufzeitmessungen werden mit dem demodulierten Signal durchgeführt. Folglich wird die praktisch erzielbare Genauigkeit unter dem Genauigkeitswert liegen, der theoretisch durch die Übertragungsbandbreite gegeben ist.

Zusätzlich zu diesen Effekten kommt die Ungenauigkeit der Laufzeitmessung durch Umwege (Mehrwegeausbreitung) dazu. Die gemessenen Entfernungen sind dadurch im Mittel größer als die tatsächlichen.

Als größter Nachteil ist jedoch zu nennen, daß die Laufzeitmessungen von mindestens zwei Basisstationen aus
30 durchgeführt werden muß. Dazu ist das Weiterreichen der
Verbindung ("Handover") zwischen den an der Laufzeitmessung beteiligten Stationen nötig. Das Weiterreichen einer

Verbindung zu einer Nachbarbasisstation ist jedoch nur in Gebieten möglich, in denen sich die Funkzellen überlappen. Aus Feldstärkegründen kann eine Standortbestimmung in Gebieten ohne Überlappung dagegen nicht durchgeführt werden.

Ein weiterer Nachteil des im C-Netz angewendeten Verfahren ist die erforderliche Synchronisation der Zellen untereinander, die nicht in jedem Mobilfunksystem gegeben ist.

10

5

Die Aufgabe der Erfindung besteht darin, zum einen ein Verfahren der eingangs genannten Art zu schaffen, das eine möglichst genaue Standortbestimmung von Mobilstationen innerhalb eines zellular aufgebauten Mobilfunknetz ermöglicht, und zum anderen ein Mobilfunknetz zum Durchführen eines solchen Verfahrens anzugeben, das mit möglichst wennig Zusatzaufwand realisiert werden kann.

Die erfindungsgemäße Lösung der Aufgabe wird in bezug auf das zu schaffende Verfahren durch die kennzeichnenden Merkmale des Patentanspruchs 1 wiedergegeben und in bezug auf das zu schaffende Mobilfunknetz durch die kennzeichnenden Merkmale des Patentanspruchs 12. Die übrigen Ansprüche enthalten vorteilhafte Aus- und Weiterbildungen des erfindungsgemäßen Verfahrens (Ansprüche 2 bis 11) und des erfindungsgemäßen Mobilfunknetzes (Ansprüche 13 bis 15) sowie eine bevorzugte Anwendung der Erfindung (Ansprüch 16).

30 Die erfindungsgemäße Lösung in bezug auf das zu schaffende Verfahren sieht vor, daß die Informationen der Speicher-Einrichtung zur groben Ortsbestimmung der zu ortenden Mobilstation verwendet werden und $da\beta$ zur genaueren Ortsbestimmung mindestens eine Peilung durchgeführt wird.

Der wesentliche Vorteil dieser Lösung besteht darin, daß

5 mit der Funkpeilung der zu ortenden Mobilstation eine sehr
genaue Ortsbestimmung innerhalb der Zelle möglich ist, in
der sich die zu ortende Mobilstation zum Zeitpunkt der Ortung gerade befindet.

- Die erfindungsgemäße Lösung in bezug auf das zu schaffende Mobilfunknetz sieht vor, daß die einzelnen Basisstationen oder zumindest ein Teil dieser Basisstationen oder Gruppen von Basisstationen jeweils mit mindestens einem ihnen zugeordneten Peiler in Verbindung stehen und daß das
- 15 Mobilfunknetz mindestens eine mit dem (den) Peiler(n) in Verbindung stehende Ortungszentrale aufweist.

Der wesentliche Vorteil dieser Lösung besteht darin, daß im Vergleich zu herkömmlichen zellular aufgebauten Mobil20 funknetzen ein nur geringer Zusatzaufwand erforderlich ist für das erfindungsgemäße Mobilfunknetz. Neben der Bereitstellung der Peiler und der mindestens einen Ortungszentrale muß nur noch für eine (überwiegend softwaremäßige) Anbindung dieser Komponenten an das Mobilfunknetz gesorgt werden, das im übrigen Aufbau im wesentlichen gleich dem herkömmlicher Mobilfunknetze sein kann.

Besonders vorteilhaft läßt sich die Erfindung in Mobilfunknetzen nach dem ETSI-GSM-Standard (vgl. hierzu die be-30 reits zitierte Artikelserie von H. Ochsner über das GSM-Netz) einsetzen. Im folgenden sei die Erfindung anhand von Figuren näher erläutert. Es zeigen:

- FIG.1-3 drei vorteilhafte Ausführungsbeispiele des erfindungsgemäßen Mobilfunknetzes (im Ausschnitt), die nach dem ETSI-GSM-Standard konzipiert worden sind;
- FIG. 4 ein Detail der Ausführungsbeispiele gemäß FIG. 2 oder FIG. 3 mit der zu ortenden Mobilstation, der zuständigen Basisstation und dem zugeordneten Peiler;

FIG.

- 5-10 Beispiele von Verfahrensabläufen zur Ortung einer
 15 Mobilstation in einem Mobilfunknetz gemäß FIG. 1,
 2 oder 3 mit unterschiedlichem Genauigkeitsgrad im
 Ortungsergebnis.
- Die in den Figuren 1 bis 3 dargestellten Ausführungsbei20 spielen des erfindungsgemäßen Mobilfunknetzes gehen in ihrer Netzarchitektur von der an sich bekannten Netz-Architektur nach dem ETSI-GSM-Standard aus und unterscheiden
 sich von dieser und untereinander lediglich in der Anordnung der erfindungsgemäß zusätzlich an das Netz anzu25 schließenden Peiler und Ortungszentrale(n). Da die in den
 Figuren 1 bis 3 gezeigten Ausführungsbeispiele wie auch
 das Detail in FIG. 4 und die in den Figuren 5 bis 10 gezeigten Verfahrensabläufe zur Ortung von Mobilstationen in
 solchen Netzen eng an den ETSI-GSM-Standard angelehnt
 30 sind, wurde in sämtlichen Figuren einheitlich die in diesem Standard gebräuchlichen Abkürzungen und (englischsprachigen) Begriffe für bestimmte Baugruppen und Verfah-

rensabläufe verwendet, die im folgenden näher erläutert werden.

Die in den Figuren gezeigten Mobilfunknetze bestehen aus drei großen Komponenten, nämlich den Mobilstationen MS (von denen (beispielhaft) nur eine gezeigt ist), den Base Station Subsystemen BSS (von denen (beispielhaft) ebenfalls nur eines (und auch nur unvollständig) gezeigt ist) sowie den Switching Subsystemen SSS (von denen (beispielhaft) ebenfalls nur eines (und auch nur unvollständig) gezeigt ist und das mit weiteren (nicht gezeigten) SSS verbunden sein kann).

Das BSS setzt sich zusammen aus den Komponenten BTS, BSC,

TCE, DFS und (nicht gezeigt) OMC-BSS, und das SSS aus den
Komponenten MSC, (nicht gezeigt) GMSC, HLR, VLR, EIR, AC,
LPC und OMC-SSS. Einige dieser Komponenten können physikalisch in einer Einheit zusammengefaßt werden.

Die Mobilstation MS ist z.B. ein in einem Auto eingebautes Gerät ("line fit"), ein transportables Gerät ("portable") oder ein Handtelefon ("handheld"). Zusatzgeräte können über eine R-Schnittstelle oder eine ISDN Sonder-Schnittstelle angeschlossen werden.

25

Die Basisstation BTS ("Base Tranceiver Station") bedient die Funkschnittstelle einer Funkzelle. Sie enthält alle Funkteile einschließlich Antennen und Antennenkopplern. Dementsprechend sind Funktionen wie z.B. Modulation, Codierung, Frequenzsprungverfahren, Zeitmultiplex, Verwaltung der Systemzeit, Synchronisation zwischen Zellen usw.

in der BTS realisiert. Für Meldungen der höheren Protokollschichten ist die BTS transparent.

Die Steuerung der Basisstation BSC ("Base Station Controller") wurde aus zwei Gründen geschaffen, um die weiter unten erläuterte MSC von Betriebs- und Wartungsaufgaben (O&M - Organisation & Management) und auch von Signalisierungsaufgaben zu entlasten. Die BSC ermöglicht aber auch ein schnelles Weiterreichen ("hand over") in Netzen mit Kleinzellen. Die BSC bedient mehrere Basisstationen BTS - die genaue Zahl ist vom Hersteller und von der Netzplanung abhängig - und kann zwischen den angeschlossenen Zellen Gespräche eigenständig weiterschalten ("BSS internal hand-off").

15

Die Transcodierungseinheit TCE ist vorgesehen, um Leitungskapazität zu sparen, indem Sprache und Daten zwischen BTS und TCE mit 16 kb/s übertragen werden. Jeweils vier dieser Kanäle werden durch Zeitmultiplex in einem Kanal von 64 kb/s zusammengefaßt. Die Transcodierungseinheit TCE steht meist am Ort der MSCs und codiert von 16 kb/s auf 64 kb/s und umgekehrt. Im Fall von Sprache geschieht diese Umwandlung durch Sprachcodierung bzw. -decodierung, bei Datenübertragung durch Ratenanpassung.

25

Die Mobilfunkvermittlungsstelle MSC ("Mobile Services Switching Centre") ist die mobilfunk-spezifische Vermittlungsstelle, wie sie von den analogen Mobilfunknetzen bekannt ist. Hier sind alle höheren Dienste und Zusatzdienste realisiert. Der Funktionsumfang ist im GSM-System durch die Vielzahl der Dienste und Sicherheitsfunktionen im Vergleich hierzu erheblich höher.

Die Heimatdatei HLR ("Home Location Register") und die Besucherdatei VLR ("Visitor Location Register) sind
Datenbanken, die die Bewegung der Teilnehmer bzw. Mobilstationen MS registrieren ("mobilty management") und es ermöglichen, Verbindungen zum mobilen Teilnehmer zu schalten. Aus Gründen der Effizienz gibt es zwei Arten von Datenbanken, die hierarchisch geordnet sind. In der Heimatdatei HLR werden vorwiegend statische und sich nur langsam ändernde Daten gehalten. Dort sind die Daten des Teilnehmers (z.B. Dienstberechtigungen) fest gespeichert. Zu welcher Heimatdatei HLR ein Teilnehmer gehört, ist aus seiner Nummer eindeutig ablesbar.

Die Daten in der Besucherdatei VLR sind überwiegend dynamisch und ändern sich durch die Teilnehmerbewegung. Taucht ein neuer Teilnehmer im Bereich der Besucherdatei VLR auf, dann werden die nötigen Daten aus der zuständigen Heimatdatei HLR kopiert. Sie werden wieder gelöscht, sobald der Teilnehmer den VLR-Bereich verläβt.

Das Autentifizierungsdatei AC ("Authentication Centre") ist der Heimatdatei HLR beigeordnet und verwaltet alle sicherheitsrelevanten Daten und Verschlüsselungsalgorithmen. Es ist daher besonders geschützt.

Die Datenbank für Gerätenummern EIR ("Equipment Identity Register") verwaltet die Nummern gestohlener Geräte. Dadurch kann das Benutzen gestohlener Geräte verhindert werden. Gleichzeitig kann die Teilnehmernummer eines illegalen Benutzers festgestellt werden.

Das Betriebs- und Wartungszentrum OMC ("Operation and Maintenance Centre") administriert im allgemeinen alle Einheiten eines GSM-Netzes, außer den Mobilstationen MS. Da diese Einheiten von verschiedenen Herstellern geliefert werden, wird es am Anfang des Betriebes eines solchen Netzes mehrere Betriebszentren geben. Man unterscheidet zwischen Betriebszentren für das BSS (OMC-BSS) und Betriebszentren für das SSS (OMC-SSS oder kurz: OMC).

Die in den Figuren nicht gezeigte Überleiteinrichtung GMSC hat die Aufgabe, das Mobilfunknetz PLMN mit dem Telefonnetz ISDN zu verbinden. Für diese Aufgabe ist im Mobilfunknetz keine gesonderte Einrichtung erforderlich, sie wird von einem Mobilfunkvermittlungsstelle MSC mit erledigt. In diesem Fall wird die Mobilfunkvermittlungsstelle dann GMSC genannt.

Mit SS7 ist das Signalisierungsnetz nach dem (an sich bekannten) Signalisierungssystem Nr. 7 bezeichnet, das im SSS die einzelnen Baugruppen miteinander verbindet.

Die logischen Kanäle der einzelnen Funkschnittstellen lassen sich in zwei Hauptgruppen, in Nutzkanäle und in Signalisierungskanäle, unterteilen. Die Nutzkanäle werden mit TCH ("Traffic Channel") bezeichnet. Es gibt vollratige Kanäle TCH/F und halbratige Kanäle TCH/H. Beide können Sprache, Nutzdaten und Signalisierung übertragen.

Die Signalisierungskanäle unterteilt man in drei Gruppen 30 nach Rundrufkanälen BCH ("Broadcast Channel"), nach gemeinsam benutzten Kontrollkanälen CCCH ("Common Control

Channel") und nach individuell benutzten Kontrollkanälen DCCH ("Dedicated Control Channel").

Als Rundrufkanälen BCH sind die Kanäle BCCH ("Broadcast Control Channel"), FCCH ("Frequency Correction Channel") und SCH ("Synchronisation Channel") vorgesehen. Als gemeinsam benutzte Kontrollkanäle CCCH sind die Kanäle PCH ("Paging Channel") und AGCH ("Access Grant Channel") - beides Downlink-Kanäle - sowie als Uplink-Kanal RACH ("Random Access Channel") vorgesehen. Als individuell be-

o ("Random Access Channel") vorgesehen. Als individuell benutzte Kontrollkanäle DCCH sind die Kanäle SACCH ("Slow Associated Control Channel"), SDCCH ("Stand Alone Dedicated Control Channel) und FACCH ("Fast Associated Control Channel") vorgesehen.

15

BNSDOCID- -WO GENTRESAT I -

Die logischen Kanäle der Funkschnittstelle haben folgende Funktionen:

- Über den Rundrufkanal BCCH werden allgemeine PLMN-Daten
 20 ausgestrahlt, die es der Mobilstation MS ermöglichen, sich
 im Netz zu orientieren. Der Frequenzkorrekturkanal FCCH
 und der Synchronisationskanal SCH unterstützen die Mobilstation MS bei der Frequenz- bzw. Rahmen-Synchronisation.
- Die gemeinsam benutzten Kontrollkanäle CCCH sind Simplexkanäle. Zu ihnen gehören die Kanäle PCH, AGCH und
 RACH. Über den Rufkanal PCH sendet die Basisstation BTS
 Rufe an die Mobilstationen MS aus und über den gemeinsam
 genutzten Kontrollkanal AGCH teilt die Basisstation BTS
 den Mobilstationen MS dedizierte Kanäle zu. Über den gemeinsam genutzten Kontrollkanal RACH greifen die Mobilsta-

tionen MS auf das Netz zu, wenn sie eine Verbindung aufbauen möchten.

Die (rufende bzw. gerufene) Mobilstation MS belegt während des Gesprächsaufbaus einen individuell ihr zugeteilten Kanal DCCH mit niedriger Datenrate. Dieser ist für Signalisierungsfunktionen ausreichend. Erst wenn ein Nutzkanal für Sprache oder Daten benötigt wird, belegt die Mobilstation MS einen Nutzkanal TCH. Beiden Kanälen ist noch ein zusätzlicher Signalisierungskanal SACCH mit niedriger Bitrate zugeordnet.

All diese näher erläuterten Baugruppen und Kanäle sind an sich bekannte Elemente eines Mobilfunknetzes nach dem

15 ETSI-GSM-Standard (vgl. hierzu die bereits erwähnte Artikelserie von H. Ochsner über das GSM-Netz), die auch in den Mobilfunknetzen nach FIG. 1-3 ihre Verwendung finden.

Neu hinzu kommen bei den Mobilfunknetzen nach Figur 1-3

20 lediglich die zusätzlichen Baugruppen DFS und LPC, wobei
DFS ("Direction Finding System") für die Peiler steht (von
denen beispielhaft jeweils einer in den Figuren gezeigt
ist) und LPC ("Location Processing Centre") für die
Ortungszentrale, in der der Standort der zu ortenden Mo25 bilstation MS aus den gelieferten Informationen der Heimat- bzw. Besucherdatei HLR, VLR bzw. aus den geliegerten
Ergebnissen der Peilung bzw. Laufzeitmessung ermittelt
wird.

30 Die Ortsbestimmung in den GSM-Mobilfunknetzen der Figuren 1-3 kann als teilnehmerpassives Verfahren ohne Mobilstations-Unterstützung bezeichnet werden. Die Ortsbestimmung ist ein einmaliger Vorgang, der i.a. aus mehreren zeitlich aufeinander folgenden Einzelmessungen besteht, aus denen der Aufenthaltsort der gesuchten Mobilstation MS berechnet wird.

5

Die Ortsverfolgung dagegen ermöglicht es, die Bewegung einer Mobilstation MS mit unterschiedlichen Genauigkeitsstufen aufzuzeigen. Dies geschieht durch wiederholte Anwendung der Verfahren zur Ortsbestimmung und Auswertung der Ergebnisse. Die Genauigkeit der Ortsverfolgung wird weitgehend durch die Genauigkeit der Ortsbestimmung festgelegt. Es ist jedoch denkbar, daß sich die Genauigkeit durch Nachverarbeitung mit zusätzlichen Informationen (z.B. über den Verlauf von Straßen) verbessern läßt.

15

Der momentane Aufenthaltsort einer Mobilstation MS kann dabei mit unterschiedlichen Genauigkeitsstufen bestimmt werden. Es sind z.B. sechs Dienstklassen zur Ortsbestimmung denkbar, die sich im Grad ihrer Genauigkeit unterscheiden:

- PLMN Area Finding
- VLR Area Finding
- LA Finding
- 25 Cell Area Finding
 - Single Direction Finding
 - Multiple Direction Finding

Die Begriffe PLMN ("Public Land Mobile Network"), VLR

("Visitor Location Area) und LA ("Location Area") sind den
ETSI-GSM-Empfehlungen entnommen.

1. PLMN Area Finding:

Es wird überwacht, in welchem Mobilfunknetz sich der Teilnehmer bzw. die Mobilstation MS aufhält. Ein solches Netz hat meistens die Größe eines Landes. Die Überwachung geschieht durch Abfragen von Daten, die in der Heimatdatei HLR gespeichert sind.

VLR Area Finding:

- Es wird überwacht, in welcher Besucherdatei VLR der Teilnehmer bzw. die Mobilstation MS registriert ist. Eine "VLR Area" ist das Gebiet, das durch eine solche Besucherdatei VLR kontrolliert wird. Es ist meist mehrere tausend Quadratkilometer groß. Die Überwachung geschieht durch Abfragen von Daten, die in der Heimatdatei HLR gespeichert sind.
- 20 Es wird überwacht, in welchem Teilgebiet eines VLR-Gebietes sich der Teilnehmer bzw. die Mobilstation MS aufhält. Eine "Location Area" LA beinhaltet mehrere Zellen (typisch 3 bis 20) und hat eine Fläche von typisch 100 qkm bis 10.000 qkm.

 25 Die Überwachung geschieht durch Abfragen von Daten, die in der Besucherdatei VLR gespeichert sind.

4. Cell Area Finding:

Bei dieser Genauigkeitsstufe wird der Aufenthaltsort einer Mobilstation MS mit der Genauigkeit einer "Cell Area" CA, das ist eine Funkzelle, be-

stimmt. Die Cell Area hat eine Fläche von typisch 2,5 qkm im innerstädtischen Bereich und bis zu 1.000 qkm im ländlichen Bereich. In extremen Fällen kann die Cell Area eine Fläche bis zu 3.000 qkm abdecken. Die Überwachung geschieht durch das Rufen der Mobilstation MS ("paging"). Die Mobilstation MS meldet sich dann in der gesuchten Zelle.

10 5. Single Direction Finding:

Bei dieser Genauigkeitsstufe wird der Aufenthaltsort einer Mobilstation MS mit hoher Genauigkeit bestimmt. Dabei erfolgt die Ortsbestimmung durch mindestens eine Laufzeitmessung (Entfernung) von einer Basisstation BTS aus und durch ein- oder mehrmaliges Peilen von einer Peilstation DFS aus (Peilwinkel, wobei i.a. die Bestimmung des Azimutwinkels ausreicht). Aus diesen beiden Angaben kann dann der Aufenthaltsort bestimmt werden. Voraussetzung für das Single Direction Finding ist das Cell Area Finding, denn die aktuelle Zelle, in der sich die gesuchte Mobilstation MS aufhält, mu β bekannt sein, um die Ortsbestimmung durchführen zu können.

25

30

15

20

6. Multiple Direction Finding:
Bei dieser Genauigkeitsstufe wird der Aufenthaltsort einer Mobilstation MS mit noch höherer
Genauigkeit bestimmt. Dabei geschieht die Ortsbestimmung durch ein- oder mehrmaliges Peilen von
mindestens zwei Peilstationen DFS aus (Peil- bzw.

Azimutwinkel). Die Laufzeitmessung (Entfernung)

10.

von einer Basisstation BTS aus kann zur Erhöhung der Genauigkeit hinzugezogen werden, z.B. wenn sich die beiden Peilrichtungen unter spitzem oder flachem Winkel schneiden. Für das Multiple Direction Finding muβ die aktuelle Zelle, in der sich der Teilnehmer aufhält, bekannt sein. Darüberhinaus muβ abgeschätzt werden können, welche der benachbarten Peiler DFS für eine Peilung geeignet ist. Dazu werden die Peiler DFS gewählt, die denjenigen Zellen zugeordnet sind, die von der Mobilstation MS als die für die Peilung bestgeeignete Nachbarzellen an das Netz gemeldet werden.

Die Mobilstation MS steht während der Ortung mit dem GSM15 Netz (BSS und SSS) in Funkverbindung (Funkverbindung 1).
Diese Funkverbindung wird in der Regel zum Zwecke der
Ortsbestimmung aufgebaut, sofern sie nicht bereits besteht. Der Peiler DFS empfängt das Funksignal der Mobilstation MS (Funkverbindung 2) und peilt die Richtung, aus
20 der dieses Signal kommt.

In einer ersten Ausführung (FIG. 2 bzw. FIG. 3) erfolgt die Anbindung des Peilers DFS an das GSM-Netz (BSS, SSS) ebenfalls über Funk (Funkverbindung 3). Die Meldungen werden z.B. über den GSM-Dienst "short message service" zur Besucherdatei VLR übertragen. Die Anbindung über Funk hat den Vorteil, daß keine Leitungen zum Peiler DFS erforderlich sind, und daß im GSM-Netz keine Hardware für eine neue Schnittstelle erforderlich ist. Die Funkanbindung des Peilers DFS hat weiterhin den Vorteil, daß der Peiler DFS sowohl am gleichen Ort wie die Basisstation BTS sein kann, als auch abgesetzt von ihr. Über die Funkverbindung 3 hört

der Peiler DFS auch die Rundrufkanäle BCH der Basisstation BTS ab und bekommt so die für die Peilung erforderliche Synchronisation (nähere Einzelheiten hierzu werden in der weiter unten erfolgenden Beschreibung der FIG. 4 erläutert).

In einer anderen Ausführung kann die Anbindung des Peilers DFS an das GSM-Netz (BSS, SSS) natürlich auch über eine (Draht-)Leitung an die Basisstation BTS (FIG. 1) oder die Basisstationssteuerung BSC erfolgen. Die Basisstation BTS versorgt im übrigen auch die Ortungszentrale LPC mit der nötigen Synchronisation. Die Kommunikation der Peildaten erfolgt ebenfalls über diese Verbindung.

Die Ortungszentrale LPC verwaltet die Ortungsaufträge der Kunden. Sie gibt Anstöße für Ortsbestimmungen im Netz und wertet die einlaufenden Ergebnisse aus. Ortungszentralen LPC existieren nur in geringer Anzahl in einem GSM-Netz. Die Anbindung der Ortungszentrale(n) LPC an das GSM-Netz erfolgt in einer ersten Ausführung über das SS7-Netz (FIG. 1 bzw. FIG. 2). Dies ist Voraussetzung, um alle Heimatund Besucherdateien VLR und HLR erreichen zu können. Da die Schnittstelle zum SS7-Netz sehr aufwendig und teuer ist, wird in einer anderen Ausführung (FIG. 3) empfohlen, die (jeweilige) Ortungszentrale LPC in eine andere bereits bestehende GSM-Einheit zu integrieren oder daran anzuschließen. Der Zugang zum SS7-Netz erfolgt dann über diese Einheit. Dafür eignet sich z.B. die Betriebs- und Wartungszentrale OMC (FIG. 3).

30

Wenn die Anbindung des Peilers DFS über Funk erfolgt (FIG. 2 und 3), dann ist, wie in FIG. 4 dargestellt, die Funk-

tion einer Mobilstation MS-DFS in dem Peiler DFS vorhanden. Die Mobilstation MS-DFS hat zwei Aufgaben. Zum einen ist sie für die Synchronisation des Peilers DFS verantwortlich, und zum anderen stellt sie die Verbindung für die Signalisierung zwischen dem Peiler DFS und der Besucherdatei VLR her.

Für die Synchronisation hört die Mobilstation MS-DFS die Synchronisationskanäle der Basisstation BTS über die Funk10 verbindung C in FIG. 4 ab und teilt dem Peiler DFS diese Information mit. Dies sind unter anderem die genaue Frequenz der Basisstation BTS, die Bit- und Rahmensynchronisation, die Systemzeit, die von der Basisstation BTS verwendeten Funkfrequenzen und der Modus des Frequenzsprung15 verfahrens. Das Abhören dieser Information ist passiv, d.h. die Mobilstation MS-DFS muβ nur empfangen.

Für die zweite Aufgabe, die Verbindung für die Signalisierung mit der in FIG. 4 nicht gezeigten Besucherdatei VLR

herzustellen, benötigt die Mobilstation MS-DFS sowohl den Empfangs- als auch den Sendeteil. Es wird über die Funkverbindung C in FIG. 4 eine Verbindung für die Signalisierung zur Besucherdatei VLR hergestellt, über die die Mobilstation MS-DFS die Kommandos zum Peilen erhält und die Ergebnisse abliefert. Wird ein Peilkommando von der Mobilstation MS-DFS empfangen, so werden dem Peiler DFS die Daten des Kanales der zu peilenden Mobilstation MS, das sind die Daten der Funkverbindung A in FIG. 4, mitgeteilt. Der Peiler DFS hört diesen Kanal passiv ab (Funkverbindung B in FIG. 4) und teilt die Ergebnisse der Mobilstation MS-DFS mit. Diese sendet sie über die Funkverbindung C an die

Basisstation BTS, die sie an die Besucherdatei VLR weiterreicht.

Im einzelnen geschieht dabei folgendes:

5

2ur Synchronisation hat jede Basisstation BTS auf einer Frequenz im Zeitschlitz 0 einen gemeinsamen Kontrollkanal (Common Control Channel) CCCh. Dieser setzt sich aus mehreren "Unterkanälen" zusammen: CCCh = BCCh + AGCh + PCh + FCh + SCh + RACh.

Die Mobilstation MS und MS-DFS hören die Kanäle BCCh + FCh + SCh. Dadurch erhalten Sie alle Informationen für die Synchronisation.

15

20

10

Der Aufbau der Funkverbindung A zwischen der Mobilstation MS und der Basisstation BTS zum Zwecke der Ortung der Mobilstation MS geschieht wie folgt (der Peiler DFS ist am Verbindungsaufbau zwischen Netz (BTS) und Mobilstation MS nicht beteiligt):

Kanal Mobilstation MS

RACh (CCCh) ----

Basisstation BTS

Paging
25 PCh (CCCh) <----- Rufen von MS

Channel request

30 Immediate Assign (DCCh-Adresse)
AGCh (CCCh) <----- Kanalzuteilung

Paging response

DCCh-MS -----> Antwort auf paging

Damit ist eine DCCH-Verbindung (Funkverbindung A) zwischen der Mobilstation MS und der Basisstation hergestellt. Zu diesem Zeitpunkt ist der Peiler DFS noch nicht zugeschaltet.

5

Für die Abwicklung von Peilaufträgen wird auf gleiche Weise eine entsprechende DCCH-Verbindung (Funkverbindung C) zwischen der Basisstation BTS und der Mobilstation MS-DFS des Peilers DFS aufgebaut. Diese Verbindung kann je 10 nach Bedarf aufgebaut werden oder als ständige Verbindung unabhängig von der Abwicklung von Peilaufträgen gehalten werden. Über diese DCCH-Verbindung erhält der Peiler DFS den Peilauftrag mit der Meldung "direction command", die alle notwendigen Informationen enthält, die der Peiler DFS braucht um den Peilauftrag durchzuführen. Hierzu empfängt der Peiler DFS die Funksignale der Mobilstation MS (Funkverbindung C). Das Peilergebnis (Peil- bzw. Azimutwinkel, Peilqualität usw.) wird anschließend vom Peiler DFS über die DCCH-Verbindung (Funkverbindung C) der Basisstation BTS übermittelt und von dort an die Besucherdatei VLR (in FIG. 4 nicht gezeigt) bzw. an die Ortungszentrale LPC (ebenfalls in FIG. 4 nicht gezeigt) weitergeleitet. Nach Abschluß der Ortung wird die DCCH-Verbindung (Funkverbindung A) zwischen der Basisstation BTS und der Mobilsta-25 tion MS wieder abgebaut.

Der Ablauf der Kommunikation im Netz bei der Abwicklung von Ortungsaufträgen ist in den Figuren 5 bis 10 dargestellt und gestaltet sich wie folgt:

30

1. Ortungsauftrag an die Heimatdatei HLR der zu ortenden Mobilstation MS (FIG. 5):

Diese Art der Standortbestimmung ist dann angebracht, wenn die zu ortende Mobilstation MS sehr beweglich ist und/oder eine Ortsbestimmung nur sehr selten durchgeführt wird.

Um die gesuchte Mobilstation MS zu orten, werden folgende, in FIG. 5 dargestellte Verfahrensschritte durchgeführt:

10

15

5

- 1. Die Ortungszentrale LPC stellt die Notwendigkeit einer Ortsbestimmung für eine bestimmte Mobilstation MS fest und gibt mit
 der Meldung "location request" den Auftrag
 zur Ortsbestimmung an die Heimatdatei HLR
 der gesuchten Mobilstation MS.
- 2. Die Heimatdatei HLR kennt die aktuelle Besucherdatei VLR, in der die gesuchte Mobil20 station MS momentan registriert ist, und
 gibt den Ortungsauftrag mit der Meldung "location request" an diese Besucherdatei VLR

weiter.

- 25
- 3. Die Besucherdatei VLR organisiert die (weiter unten unter Punkt 4 näher erläuterte)
 Abwicklung des Ortungsauftrags ("VLR location finding procedure").
- 30 4. Die Besucherdatei VLR gibt das Ergebnis der Ortsbestimmung an die Heimatdatei HLR und

beendet ihrerseits das Ortungsverfahren ("location response").

- Die Heimatdatei HLR gibt das Ergebnis der 5. Ortsbestimmung an die Ortungszentrale LPC weiter und beendet ihrerseits das Ortungsverfahren ("location response").
- Die Ortungszentrale LPC wertet die erhalte-6. nen Daten aus und bestimmt daraus den momentanen Aufenthaltsort der gesuchten Mobilstation MS.
- Ortungsauftrag an eine zunächst unbekannte Be-2. sucherdatei VLR (FIG. 6): 15

Diese Art der Ortsbestimmung ist dann angebracht, wenn die gesuchte Mobilstation MS sich nur wenig bewegt und/oder eine Ortsbestimmung häufig durchgeführt wird.

Um die gesuchte Mobilstation MS zu orten, werden folgende, in FIG. 6 dargestellte Verfahrensschritte durchgeführt:

Die Ortungszentrale LPC stellt die Notwen-1. digkeit einer Ortsbestimmung für eine bestimmte Mobilstation MS fest. Da die aktuelle Besucherdatei VLR, in der die Mobilstation MS momentan erfaßt ist, der Ortungszentrale LPC nicht bekannt ist, ermittelt die Ortungszentrale LPC jene durch eine Abfrage-

30

20

Prozedur. Hierzu sendet die Ortungszentrale LPC die Meldung "Interrogation" an die Heimatdatei HLR der gesuchten Mobilstation MS.

- Die Heimatdatei HLR der gesuchten Mobilstation MS beantwortet die Anfrage der Ortungszentrale LPC mit der momentanen VLR-Adresse der gesuchten Mobilstation MS.
- 10 3. Die Ortungszentrale LPC gibt den Ortungsauftrag mit der Meldung "location request" direkt an die ermittelte Besucherdatei VLR.
- 4. Die Besucherdatei VLR organisiert die (weiter unten unter Punkt 4 erläuterte) Abwicklung des Ortungsauftrags ("VLR location finding procedure").
- 5. Die Besucherdatei VLR gibt das Ergebnis der
 Ortsbestimmung direkt an die Ortungszentrale
 LPC und beendet das Ortungsverfahren ("location response").
- 6. Die Ortungszentrale LPC wertet die erhalte25 nen Daten aus und bestimmt daraus den momentanen Aufenthaltsort der gesuchten Mobilstation MS.
- 3. Ortungsauftrag an eine bereits bekannte Besucher30 datei VLR (FIG. 7):

15

20

Diese Art der Ortsbestimmung ist beispielsweise dann angebracht, wenn z.B. nach einer erfolgten (ersten) Ortsbestimmung eine Ortsverfolgung durchgeführt wird, da hier durch die jeweils vorangegangenen Ortsbestimmungen die jeweils aktuelle Besucherdatei VLR der Ortungszentrale LPC bereits bekannt ist.

Um die gesuchte Mobilstation MS zu orten, werden folgende in FIG. 7 dargestellte Verfahrensschritte durchgeführt:

- Die Ortungszentrale LPC stellt die Notwendigkeit einer Ortsbestimmung für eine bestimmte Mobilstation MS fest und gibt mit der Meldung "location request" den Auftrag zur Ortsbestimmung direkt an die ihr bereits bekannte aktuelle Besucherdatei VLR, in der die gesuchte Mobilstation MS momentan erfaβt ist.
- Die Besucherdatei VLR organisiert die (weiter unten unter Punkt 4 n\u00e4her erl\u00e4uterte)
 Abwicklung des Ortungsauftrags ("VLR location finding procedure").
- 3. Die Besucherdatei VLR gibt das Ergebnis der Ortsbestimmung direkt an die Ortungszentrale LPC und beendet das Ortungsverfahren ("location response").

30

4. Die Ortungszentrale LPC wertet die erhaltenen Daten aus und bestimmt den momentanen
Aufenthaltsort der gesuchten Mobilstation
MS.

5

10

15

20

25

Organisation der Abwicklung eines Ortungsauftrags durch die Besucherdatei VLR:

Wie unter den vorangegangenen Punkten 1. bis 3. beschrieben worden ist, erhält die aktuelle Besucherdatei VLR, in der die gesuchte Mobilstation-MS momentan erfaßt ist, von der Ortungszentrale LPC den entsprechenden Ortungsauftrag. Dies geschieht entweder direkt (mit (FIG. 6) oder ohne (FIG. 7) vorgeschaltete Abfrage der zugeordneten Heimatdatei HLR) oder indirekt über die zwischengeschaltete Heimatdatei HLR (FIG. 5). Das von der Besucherdatei VLR organisierte Ortungsverfahren wird von der Ortungszentrale LPC mit der Meldung "location request" bei der aktuellen Besucherdatei VLR angestoβen, wenn die Ortsbestimmung mit der Genauigkeitsstufe "Cell Area Finding" oder "Single Location Finding" oder "Multiple Location Finding" durchgeführt werden soll. Dabei zeigt ein Informationselement in der Meldung "location request" der angesprochenen Besucherdatei VLR die von der Ortungszentrale LPC geforderte Genauigkeitsstufe der

30

a) Ortungsgenauigkeitsstufe "Cell Area Finding"
(FIG. 8):

Ortsbestimmung an.

Ist in der Meldung "location request" die Genauigkeitsstufe für die Ortsbestimmung mit "Cell Area Finding" angegeben, dann wird nur die aktuelle Zelle der gesuchten Mobilstation MS festgestellt.

5

Um die gesuchte Zelle festzustellen, in der sich die gesuchte Mobilstation MS momentan befindet, werden folgende, in FIG. 8 dargestellte Verfahrensschritte durchgeführt:

10

Die Besucherdatei VLR ruft die gesuchte Mobilstation MS mit der Meldung "paging", die über die Mobilfunkvermittlungsstelle MSC und die Basisstationssteuerung BSC schlieβlich die entsprechenden Basisstationen BTS erreicht und von dort in die von ihnen bedienten Zellen per Funk ausgesendet wird.

15

20

Die gerufene Mobilstation MS meldet sich in ihrer Zelle, in der sie sich gerade befindet, und stellt mit der Meldeprozedur "Radio-Resource(RR)-connection-establishment" eine feste Verbindung zu der zur Mobilfunkvermittlungsstelle MSC her.

25

3. Während des Verbindungsaufbaus "RR-connection establishment" wird die Meldung "paging response" an die Besucherdatei VLR gesendet.

30

4. Die Besucherdatei VLR erfragt mit der Meldung "cell identity request" die aktuelle Zelle der gesuchten Mobilstation MS.

5.	Die zuständige Basisstationssteuerung BSC
	teilt der Besucherdatei VLR die gesuchte
	Zelle mit der Meldung "cell identity re-
٠,	sponse" mit.

6. Die Besucherdatei VLR baut die Verbindung zur Mobilstation MS über die Mobilfunkvermittlungsstelle MSC, die Basis
10 stationssteuerung BSC und die zugehörige Basisstation BTS mit der Meldung "release" ab und sendet die Ergebnisse (Zellen-Nummer) mit der Meldung "location_response" an die Ortungszentrale LPC zurück (wie z.B. in den Figuren 5 bis 7 gezeigt).

b) Ortungsgenauigkeitsstufe "Single Location Finding" (FIG.9):

Ist in der Meldung "location request" die Genauigkeitsstufe für die Ortsbestimmung mit "Single Location Finding" angegeben, dann wird der genaue Ort der Mobilstation MS von einem Standort aus durch die Kombination von Peilung (Peilwinkel) und Laufzeitmessung (Entfernung) festgestellt.

Um den momentanen Standort der gesuchten Mobilstation MS festzustellen, werden folgende, in FIG. 9 dargestellte Verfahrensschritte durchgeführt.

 Die Besucherdatei VLR ruft die gesuchte Mobilstation MS mit der Meldung "paging", die

30

20

(wie in FIG. 8) über die Mobilfunkvermittlungsstelle MSC und die Basisstationssteuerung BSC zu den entsprechenden Basisstationen BTS gelangt und von dort in die von ihnen bedienten Zellen per Funk ausgesendet wird.

5

Die gerufene Mobilstation MS meldet sich in ihrer Zelle, in der sie sich gerade befindet und stellt mit der Meldeprozedur "Radio-Resource(RR)-connection-establishment" eine feste Verbindung mit der Mobilfunkvermittlungsstelle MSC her.

15

з.

5.

10

Während des Verbindungsaufbaus "RR-connection establishment" wird die Meldung "paging response" an die Besucherdatei VLR gesendet.

20

4. Die Besucherdatei schickt die Meldung "distance request" zur Basisstationssteuerung BSC.

25

Die Basisstationssteuerung BSC antwortet mit der Meldung "distance response"; diese Meldung enthält mindestens die folgenden Daten:

a) Angaben zur Zelle, in der sich die Mobilstation MS momentan befindet ("cell identity"), für die Ortsbestimmung und um den geeigneten Peiler DFS auszusuchen, b) die Daten des Funkkanals, den die gesuchte Mobilstation MS benutzt, und c) der Wert des Zeitversatzes ("timing-advance"), um den die

Mobilstation MS aufgrund ihrer Entfernung von der Basisstation BTS ihre Meldungen verzögert absenden muß, damit diese von der Basisstation BTS in den dieser Mobilstation MS jeweils zugeordneten Zeitschlitzen korrekt empfangen werden können. Aus dem "timing-advance" kann dann die Entfernung der Mobilstation MS von der Basisstation BTS auf einfache Art errechnet werden.

10

5

Die Besucherdatei VLR sucht in Abhängigkeit von der ermittelten Zelle ("cell identity") den für die Peilung geeigneten Peiler DFS aus und schickt die Aufforderung zum Peilen der gesuchten Mobilstation MS ("direction command" bzw. "direction cmd") an den ausgewählten Peiler DFS. In dieser Meldung sind die Daten des Funkkanals der zu peilenden Mobilstation MS enthalten.

20

25

- 7. Der ausgewählte Peiler DFS führt mindestens eine Peilung (die aus einer Vielzahl von zeitlich aufeinander folgenden Einzel-peilungen bestehen kann) in dem mitgeteilten Funkkanal durch, der der gesuchten Mobilstation MS zugeordnet worden ist ("direction measurement").
- 30
- 8. Das Ergebnis der Peilung (Peil- bzw. Azimutwinkel, ggf. Peilqualität) wird vom Peiler DFS mit der Meldung "direction response" an

die Besucherdatei VLR übermittelt. Damit ist der Peilauftrag für den Peiler DFS beendet.

- 9. Die Besucherdatei VLR baut die Verbindung zur gesuchten Mobilstation MS über die Mo-5 bilfunkvermittlungsstelle MSC, die Basisstationssteuerung BSC und die entsprechende Basisstation BTS mit der Meldung "release" ab und sendet die Ergebnisse (Entfernung, Peil-10 bzw. Azimutwinkel usw.) mit der Meldung "location response" an die Ortungszentrale LPC zurück (wie z.B. in den Figuren 5 bis 7 gezeigt), die die Ergebnisse auswertet und den Standort der gesuchten Mobilstation MS er-15 mittelt.
 - c) Ortungsgenauigkeitsstufe "Multiple Direction Finding" (FIG. 10):
- Ist in der Meldung "location request" die Genauigkeitsstufe für die Ortsbestimmung mit "Multiple
 Direction Finding" angegeben, dann wird der genaue
 Ort der Mobilstation MS von mindestens zwei Standorten aus durch Kreuzpeilung festgestellt. Diese
 Genauigkeitsstufe ist in vielen Fällen genauer als
 die unter b) beschriebene Genauigkeitsstufe
 "Single Direction Finding".

Um den momentanen Standort der gesuchten Mobilsta
30 tion MS festzustellen, werden folgende, in FIG. 10

dargestellte Verfahrensschritte durchgeführt:

- 1. Die Besucherdatei VLR ruft die gesuchte Mobilstation MS mit der Meldung "paging", die
 (wie in FIG. 8) über die Mobilfunkvermittlungsstelle MSC und die Basisstationssteuerung BSC zu den entsprechenden Basisstationen BTS gelangt und von dort in die von ihnen bedienten Zellen per Funk ausgesendet
 wird.
- Die gerufene Mobilstation MS meldet sich in ihrer Zelle, in der sie sich gerade befindet und stellt mit der Meldeprozedur "Radio-Resource(RR)-connection-establishment", eine feste Verbindung mit der Mobilfunkvermitt-lungsstelle MSC her.
 - 3. Während des Verbindungsaufbaus "RR-connection establishment" wird die Meldung "paging response" an die Besucherdatei VLR gesendet.
 - 4. Die Besucherdatei schickt die Meldung "distance request" zur Basisstationssteuerung BSC.
- 5. Die Basisstationssteuerung BSC antwortet mit der Meldung "distance response"; diese Meldung enthält mindestens die folgenden Daten:

 a) Angaben zur Zelle, in der sich die Mobilstation MS momentan befindet ("cell identity"), für die Ortsbestimmung und um mindestens zwei geeignete Peiler DFS auszusuchen, b) die Daten des Funkkanals, den die Mobils

station MS benutzt, c) der Wert des Zeitversatzes ("timing-advance"), um den die Mobilstation MS aufgrund ihrer Entfernung von der Basisstation BTS ihre Meldungen verzögert absenden muß, damit diese von der Basisstation BTS in den dieser Mobilstation MS jeweils zugeordneten Zeitschlitzen korrekt empfangen werden können (aus dem "timing-advance" kann dann die Entfernung der Mobilstation MS von der Basisstation BTS auf einfache Art errechnet werden) sowie d)
Informationen über die Nachbarzellen ("neighbour cell information"), um die mindestens zwei geeigneten Peiler DFS für die Kreuzpeilung auswählen zu können.

15

20

10

Die Besucherdateien VLR wählt in Abhängigkeit von der ermittelten Zelle ("cell identity") und den Informationen über die Nachbarzellen ("neighbour cell information")
mindestens zwei für die Kreuzpeilung geeignete Peiler DFS aus und schickt die Aufforderung zum Peilen der gesuchten Mobilstation MS ("direction command" bzw. "direction
cmd") an die ausgewählten Peiler DFS. In
diesen Meldungen sind die Daten des Funkkanals der zu peilenden Mobilstation MS enthalten und die Zellen-Nummer ("cell identity") der Zelle, in der sich die gesuchte
Mobilstation MS momentan befindet.

30

25

ERSATZBLATT (REGEL 26)

- 7. Die ausgewählten Peiler DFS führen die mindestens eine Peilung (die aus einer Vielzahl von zeitlich aufeinander folgenden Einzelpeilungen bestehen kann) in dem mitgeteilten Funkkanal durch, der der gesuchten Mobilstation MS zugeordnet worden ist ("direction measurement").
- 8. Die Ergebnisse der Peilungen (Peil- bzw.
 Azimutwinkel und Peilqualität) werden von
 den Peilern DFS mit den Meldungen "direction
 response" an die Besucherdatei VLR übermittelt. Damit ist für die einzelnen ausgewählten Peiler DFS der Peilauftrag jeweils beendet.
- 9. Die Besucherdatei VLR baut die Verbindung zu gesuchten Mobilstation MS über die Mobilfunkvermittlungsstelle MSC, die Basisstation en BSC und die entsprechende Basisstation BTS mit der Meldung "release" ab und sendet die Ergebnisse (Peil- bzw. Azimutwinkel, Peilqualität usw.) mit der Meldung "location-response" an die Ortungszentrale LPC (wie z.B. in den Figuren 5 bis 7 gezeigt), die die Ergebnisse auswertet und den Standort der gesuchten Mobilstation MS ermittelt.
- 30 Wesentliche Vorteile des Verfahrens sind:

Eine grobe Ortsbestimmung ist durch Auswertung der Aufenthaltsinformation, die in den Registern HLR und VLR gespeichert ist, möglich. Die damit erzielbare Auflösung des Ortes der Mobilstation MS ist allerdings i.d. sehr grob. Für viele Zwecke der Beobachtung kann es jedoch ausreichend sein, das Gebiet ungefähr zu kennen. Wenn der Teilnehmer ein bestimmtes Gebiet betritt oder verläßt kann sofort auf die genaue Ortsbestimmung umgeschaltet werden. Ein beweglicher Teilnehmer kann dadurch jederzeit aufgefunden weren. Eine ständige Verfolgung ist - sofern erforderlich - möglich.

Durch die Abstufung in verschiedene Genauigkeitsklassen kann die Netzbelastung durch Ortungsaufträge minimiert verden.

Durch die Hinzunahme von Funkpeilern wird die Genauigkeit gegenüber den bekannten Verfahren erheblich verbessert, denn die Peilung erfolgt auf der Zwischenfrequenzebene 20 durch Phasenvergleich. Das Ergebnis ist nicht vom Hersteller der Mobilstation MS abhängig. Auch die Miβweisung durch Mehrwegeausbreitung ist im Mittel geringer als der Fehler bei der Laufzeitmessung.

- Die Standortbestimmung ist von einer Basisstation BTS aus ohne Hilfe von Nachbarstationen möglich. Dadurch kann die Standortbestimmung auch in Gebieten durchgeführt werden, in denen sich die Funkzellen nicht überlappen.
- 30 Zusätzlich zur Standortbestimmung von einer Basisstation BTS aus kann die Genauigkeit durch Kreuzpeilung weiter verbessert werden.

Durch die im Vergleich mit dem Mobilfunksystem höhere Störfestigkeit der Peilempfänger sind Kreuzpeilungen auch in Gebieten möglich, in denen die bekannten Verfahren 5 versagen.

Die Erfindung ist nicht auf die geschilderten Ausführungsbeispiele beschränkt, sondern vielmehr auch auf andere übertragbar. So können viele der Aufgaben, die in den Aus-10 führu gsbeispielen der FIG. 5 bis 10 (beispielhaft) der Besucherdatei VLR zugewiesen worden sind, auch von anderen geeigneten Einrichtungen des Netzes wie z.B. der Mobilfunkvermittlungsstelle MSC oder der Ortungszentrale LPC übernommen werden.

15

20

Weiterhin ist denkbar, daß für den Fall, daß die Abwicklung des Ortungsauftrags über die ausgewählte Basisstation kein oder kein eindeutiges Ortungsergebnis liefert, anschließend über mindestens eine weitere Basisstation mindestens eine weitere Laufzeitmessung und/oder mindestens eine weitere Peilung abgewickelt wird. Wenn also über die an sich "zuständige" Basisstation z.B. infolge von Abschattungs- bzw. Mehrwegeausbreitungseffekten keine oder keine eindeutige Ortung der gesuchten Mobilstation möglich ist, kann bei dieser Weiterbildung der Erfindung in der 25 Regel dennoch eine Standortbestimmung erfolgen, in dem der Ortungsauftrag z.B. über benachbarte Basisstation(en) abgewickelt wird.

Schließlich kann die Genauigkeit bzw. Eindeutigkeit der Standortbestimmung durch den Einsatz von Ortsdiversity und/oder durch Messung bei verschiedenen Frequenzen (z.B. in Form von Frequenz-Hopping) gesteigert werden. Diese beiden Maβnahmen sind vor allem dann nutzbringend, wenn eine Mobilstation geortet werden soll, die sich nicht bewegt (z.B. infolge eines Unfalls oder einer Panne oder eines Verkehrsstaus), oder wenn die Empfangsverhältnisse bei einer Empfangsfrequenz bzw. einem Empfangsort (Empfangsantenne) schlecht sind.

Patentansprüche

Verfahren zur Ortung von Mobilstationen in einem zellular aufgebauten Mobilfunknetz mit mehreren räumlich verteilten und jeweils einer oder mehreren Zellen zugeordneten ortsfesten Basisstationen und mindestens einer Mobilstation, welches Netz mindestens eine Speicher-Einrichtung aufweist, welche Informationen über die Identität der mindestens einen Mobilstation sowie über die Zelle oder die Zellengruppe enthält, in der die mindestens eine Mobilstation zuletzt gemeldet war, dadurch gekennzeichnet, daß die Informationen der Speicher-Einrichtung (HIR, VIR) zur groben Ortsbestimmung der zu ortenden Mobilstation (MS) verwendet werden und daß zur genaueren Ortsbestimmung mindestens eine Peilung durchgeführt wird.

2. Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Ortsbestimmung der zu ortenden Mobilstation (MS) mit unterschiedlichen Genauigkeitsstufen durchgeführt wird und daß die Genauigkeitsstufen so gewählt sind, daß die Fläche innerhalb der der Aufenthaltsort der zu ortenden Mobilstation (MS) liegt, das Gebiet des Netzbetreibers oder ein Teilgebiet davon oder eine Gruppe von benachbarten Zellen oder eine einzelne Zelle oder ein Teilgebiet einer solchen Zelle ist.

10

- 3. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, daß zur Ortsbestimmung innerhalb einer Zelle die Entfernung der zu ortenden Mobilstation (MS) von mindestens einer Basisstation (BTS) durch mindestens eine Laufzeitmessung und der Azimutwinkel durch die mindestens eine Peilung bestimmt werden.
- Verfahren nach Anspruch 3, welches Verfahren in einem zellular aufgebauten und vorzugsweise nach dem ETSI-GSM Standard konzipierten Mobilfunknetz angewendet wird, welches mindestens eine Ortungszentrale, mindestens eine Heimatdatei, mindestens eine Besucherdatei, mindestens eine Basisstationssteuerung und mindestens einen Peiler aufweist, dadurch gekennzeichnet,

25

30

daß die Ortungszentrale (LPC) die Notwendigkeit einer Ortsbestimmung für eine bestimmte Mobilstation (MS) feststellt und daraufhin diejenige Besucherdatei (VLR) ermittelt, in der die zu ortende Mobilstation (MS) momentan erfaßt ist, und eine geeignete Netzeinrichtung, vorzugsweise diese Besucherdatei (VLR) direkt oder über die Heimatdatei

(HLR) der gesuchten Mobilstation (MS) mit der Ortung der gesuchten Mobilstation (MS) beauftragt (location request);

- 5 daβ die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) die gesuchte Mobilstation (MS) über die Basisstationen (BTS) des Netzes ruft (paging);
- 10 daβ die gerufene Mobilstation (MS) sich in ihrer Zelle, in der sie sich momentan befindet, mit einer vorgegebenen Meldeprozedur (RR-connection-procedure) meldet;
- daβ die Mobilstation (MS) anschließend den Suchruf (paging) der Netzeinrichtung, vorzugsweise der Besucherdatei (VLR) beantwortet (paging response) und diese Antwort (paging response) bis zur Netzeinrichtung, vorzugsweise bis zur Besucherdatei (VLR) geht;
 - daβ die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) anschließend einen Auftrag zur
 Entfernungsmessung (distance request) an die Basisstationssteuerung (BSC) sendet;
- daβ die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Basisstationssteuerung (BSC) in ihrer Antwort (distance
 request) der Netzeinrichtung, vorzugsweise der Besucherdatei (VLR) folgende Daten mitteilt: a) Angabe zur Zelle, in der sich die gesuchte Mobilstation (MS) momentan befindet (cell identity), für

10

15

20

25

die Ortsbestimmung und um einen geeigneten Peiler (DFS) für die Peilung auszuwählen, b) Daten des Funkkanals, der der gesuchten Mobilstation (MS) zugewiesen worden ist, c) den Wert des Zeitversatzes (timing advance), um den die Mobilstation (MS) aufgrund ihrer Entfernung von der Basisstation (BTS) ihre Meldungen verzögert absenden muβ, damit diese von der Basisstation (BTS) in den dieser Mobilstation (MS) jeweils zugeordneten Zeitschlitzen empfangen werden können;

daß die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) in Abhängigkeit von der ermittelten Zelle (cell identity) den für die Peilung geeigneten Peiler (DFS) auswählt und an diesen Peiler (DFS) anschließend eine Aufforderung zum Peilen (direction cmd) der gesuchten Mobilstation (MS) sendet, in welcher Aufforderung die Daten des der Mobilstation (MS) zugewiesenen Funkkanals enthalten sind;

daß der ausgewählte Peiler (DFS) anschließend die ggf. aus mehreren zeitlich aufeinander folgenden Einzelpeilungen bestehende mindestens eine Peilung der Mobilstation (MS) in dem der Mobilstation (MS) zugewiesenen Funkkanal durchführt (direction measurement);

daβ der Peiler (DFS) anschließend das Ergebnis der
 Peilung wie Peil- bzw. Azimutwinkel, Peilqualität usw. an die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Be-

sucherdatei (VLR) übermittelt (direction response) und danach den Peilvorgang beendet;

- daβ die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) die Verbindung zur gesuchten Mobilstation (MS) abbaut und die Ergebnisse der Ortung wie Zellennummer, Entfernung von der Basisstation (BTS), Peil- bzw. Azimutwinkel, Peilqualität usw. an die Ortungszentrale (LPC) übermittelt
 (location response), in der (LPC) aus diesen
 Ergebnissen der momentane Ort der gesuchten
 Mobilstation (MS) ermittelt wird.
- Verfahren nach einem der Ansprüche 3 oder 4, dadurch gekennzeichnet, daß für den Fall, daß die Abwicklung des Ortungsauftrags über die ausgewählte Basisstation kein oder kein eindeutiges Ortungsergebnis liefert, anschließend über mindestens eine weitere Basisstation mindestens eine weitere Laufzeitmessung und/oder mindestens eine weitere Peilung abgewickelt wird.
 - 6. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, da β zur Ortsbestimmung innerhalb einer Zelle mindestens eine Kreuzpeilung durchgeführt wird.
- 7. Verfahren nach Anspruch 6, welches Verfahren in einem zellular aufgebauten und vorzugsweise nach dem ETSI-GSM-Standart konzipierten Mobilfunknetz angewendet wird, welches mindestens eine Ortungszentrale, mindestens eine Heimatdatei, mindestens eine Besucherdatei, mindestens eine Basisstationssteuerung und mindestens zwei Peiler aufweist, dadurch gekennzeichnet,

5

10

15

20

25

daß die Ortungszentrale (LPC) die Notwendigkeit einer Ortsbestimmung für eine bestimmte Mobilstation (MS) feststellt und daraufhin diejenige Besucherdatei (VLR) ermittelt, in der die zu ortende Mobilstation (MS) momentan erfaßt ist, und eine geeignete Netzeinrichtung, vorzugsweise diese Besucherdatei (VLR) direkt oder über die Heimatdatei (HLR) der gesuchten Mobilstation (MS) mit der Ortung der gesuchten Mobilstation (MS) beauftragt (location request);

daβ die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) die gesuchte Mobilstation (MS) über die Basisstationen (BTS) des Netzes ruft (paging);

daβ die gerufene Mobilstation (MS) sich in ihrer Zelle, in der sie sich momentan befindet, mit einer vorgegebenen Meldeprozedur (RR-connection-procedure) meldet;

daβ die Mobilstation (MS) anschließend den Suchruf (paging) der Netzeinrichtung, vorzugsweise der Besucherdatei (VLR) beantwortet (paging response) und diese Antwort (paging response) bis zur Netzeinrichtung, vorzugsweise bis zur Besucherdatei (VLR) geht;

30 - daβ die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) anschließend einen Auftrag zur 5

10

15

20

25

30

Entfernungsmessung (distance request) an die Basisstationssteuerung (BSC) sendet;

daβ die Basisstationssteuerung (BSC) in ihrer Antwort (distance request) der Netzeinrichtung, vorzugsweise der Besucherdatei (VLR) folgende Daten mitteilt: a) Angabe zur Zelle, in der sich die gesuchte Mobilstation (MS) momentan befindet (cell identity), für die Ortsbestimmung und um mindestens zwei geeignete Peiler (DFS) für die Peilung auszuwählen, b) Daten des Funkkanals, der der Mobilstation (MS) zugewiesen worden ist, c) den Wert des Zeitversatzes (timing advance), um den die Mobilstation (MS) aufgrund ihrer Entfernung von der Basisstation (BTS) ihre Meldungen verzögert absenden muß, damit diese von der Basisstation (BTS) in den dieser Mobilstation (MS) jeweils zugeordneten Zeitschlitzen empfangen werden können, sowie d) Informationen über die Nachbarzellen (neighbour cell information), um mindestens zwei geeignete Peiler (DFS) für die Kreuzpeilung auswählen zu können:

daβ die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) in Abhängigkeit von der ermittelten Zelle (cell identity) und den Informationen über die Nachbarzellen (neighbour cell information) mindestens zwei für die Kreuzpeilung geeignete Peiler (DFS) auswählt und an diese Peiler (DFS) anschließend eine Aufforderung zum Peilen (direction command) der gesuchten Mobilstation (MS) sendet, in welcher Aufforderung die Daten des

ERSATZBLATT (REGEL 26)

der Mobilstation (MS) zugewiesenen Funkkanals enthalten sind;

- daβ die ausgewählten Peiler (DFS) anschließend
parallel die ggf. aus mehreren zeitlich aufeinanderfolgenden Einzelpeilungen bestehende mindestens
eine Peilung der Mobilstation (MS) in dem der Mobilstation (MS) zugewiesenen Funkkanal durchführen
(direction measurement);

10

15

daß die ausgewählten Peiler (DFS) anschließend das Ergebnis ihrer Peilung wie Peil- bzw. Azimutwin-kel, Peilqualität usw. an die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) übermitteln (direction response) und danach den Peilvorgang beenden;

- daβ die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) die Verbindung zur gesuchten Mobilstation (MS) abbaut und die Ergebnisse der Ortung wie Zellen-Nummer, Peilwinkel, Peilqualität usw. an die Ortungszentrale (LPC) übermittelt (location response), in der (LPC) aus diesen Ergebnissen der momentane Ort der gesuchten Mobilstation (MS) ermittelt wird.

8. Verfahren nach einem der Ansprüche 3 bis 7, dadurch gekennzeichnet, daβ zur Ortsbestimmung innerhalb einer Zelle die Ergebnisse der mindestens einen Laufzeitmessung und der mindestens einen Kreuzpeilung miteinander kombiniert werden.

9. Verfahren nach einem der Ansprüche 3 bis 8, dadurch gekennzeichnet, daβ während eines Peilvorgangs von dem (den) Peiler(n) (DFS) mehrere Peilungen nacheinander durchgeführt werden.

- Verfahren nach einem der Ansprüche 3 bis 9, dadurch gekennzeichnet, daβ zur Feststellung der Zellennummer (cell identity), in der sich die gesuchte Mobilstation (MS) momentan befindet, die Netzeinrichtung, vorzugsweise die Besucherdatei (VLR) nach Empfang der Antwort (paging response) der Mobilstation (MS) auf den Suchruf (paging) der Netzeinrichtung, vorzugsweise der Besucherdatei (VLR) eine entsprechende Anfrage (cell identity request) an die in Frage kommende Basisstationssteuerung (BSC) richtet und diese (BSC) die Zellennummer (cell identity) ermittelt und in ihrer Antwort (cell identity response) an die Besucherdatei (VLR) mitteilt.
- 11. Verfahren nach einem der Ansprüche 3 bis 10, dadurch gekennzeichnet, daβ die Ortungszentrale (LPC) Ortungsaufträge entweder direkt an die Netzeinrichtung, vorzugsweise die zuständige Besucherdatei (VLR) gibt, sofern diese (VLR) der Ortungszentrale (LPC) bereits bekannt ist, oder indirekt über die Heimatdatei (HLR) der gesuchten Mobilstation (MS).
 - 12. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß zur Ortsverfolgung der Mobilstation (MS) mehrere Ortsbestimmungen zeitlich nacheinander durchgeführt werden.

- 13. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daβ zur Steigerung der Genauigkeit und/oder Eindeutigkeit des Ortungsergebnisses Ortsdiversity eingesetzt wird und/oder Messungen auf verschiedenen 5 Frequenzen (z.B. in Form von Frequenz-Hopping) durchgeführt werden.
- Zellular aufgebautes Mobilfunknetz zum Durchführen des Verfahrens nach einem der vorhergehenden Ansprüche, 10 mit mehreren räumlich verteilten und jeweils einer oder mehreren Zellen zugeordneten ortsfesten Basisstationen und mindestens einer Mobilstation sowie mit mindestens einer Speicher-Einrichtung, welche Informationen über die Identität der mindestens einen Mobilstation sowie über die 15 Zelle oder die Zellengruppe enthält, in der die mindestens eine Mobilstation zuletzt gemeldet war, dadurch gekennzeichnet, daß die einzelnen Basisstationen (BTS) oder zumindest ein Teil dieser Basisstationen (BTS) oder Gruppen von Basisstationen (BTS) jeweils mit mindestens einem ih-20 nen zugeordneten Peiler (DFS) in Verbindung stehen und daß das Mobilfunknetz mindestens eine mit dem (den) Peiler(n) (DFS) in Verbindung stehende Ortungszentrale (LPC) aufweist.
- 25 15. Mobilfunknetz nach Anspruch 14, dadurch gekennzeichnet, daβ die einzelnen Basisstationen (BTS) oder Basisstationsgruppen jeweils über eine Funk- oder Drahtverbindung
 mit den ihnen zugeordneten Peilern (DFS) verbunden sind.
- 30 16. Mobilfunknetz nach Anspruch 15, dadurch gekennzeichnet, daβ die einzelnen Peiler (DFS) mit den für eine Funkverbindung zur ihnen jeweils zugeordneten Basisstation

(BTS) erforderlichen Geräten (MS-DFS) einer Mobilstation ausgerüstet sind und da β die Funkverbindungen zu den ihnen jeweils zugeordneten Basisstationen (BTS) jeweils über diese Geräte (MS-DFS) hergestellt ist.

5

- 17. Mobilfunknetz nach einem der Ansprüche 14 bis 16, mit mindestens einer Betriebszentrale, dadurch gekennzeichnet, daß die Ortungszentrale (LPC) in die oder eine der Betriebs- und Wartungszentrale(n) (OMC) des Netzes integriert ist.
- 18. Mobilfunknetz nach einem der Ansprüche 14 bis 17, dadurch gekennzeichnet, daβ die einzelnen Basisstationen beim Empfang über Ortsdiversity-Einrichtungen verfügen
 15 und/oder daβ bei dem Netz Frequenzwechsel, z.B. Frequenz-Hopping möglich ist (sind).
- 19. Mobilfunknetz nach einem der Ansprüche 14 bis 18, dadurch gekennzeichnet, daβ es nach dem ETSI-GSM-Standard
 20 aufgebaut ist.

WO 95/01066 PCT/EP94/01977

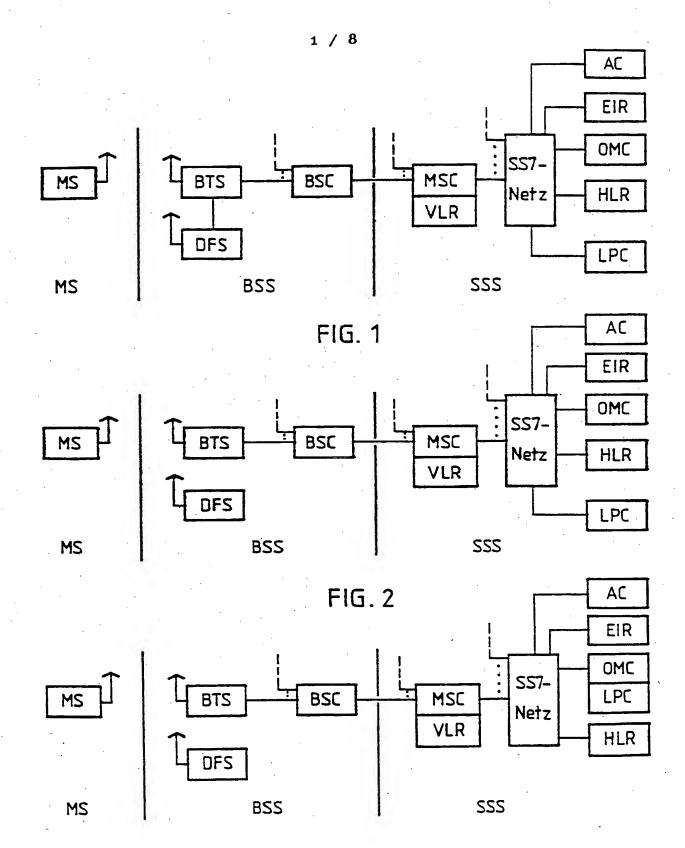
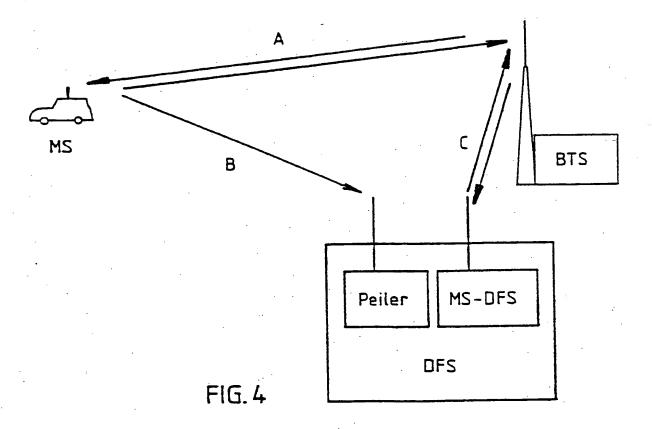
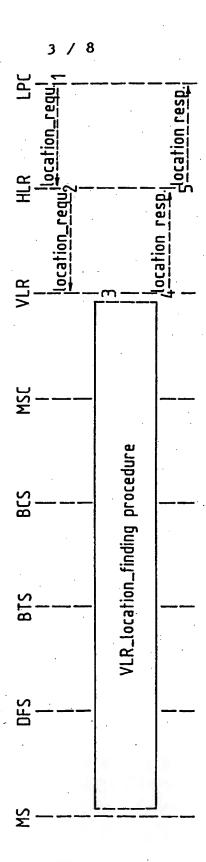


FIG. 3
ERSATZBLATT (REGEL 26)



ERSATZBLATT (REGEL 26)



ERSATZBLATT (REGEL 26)

4 / 8

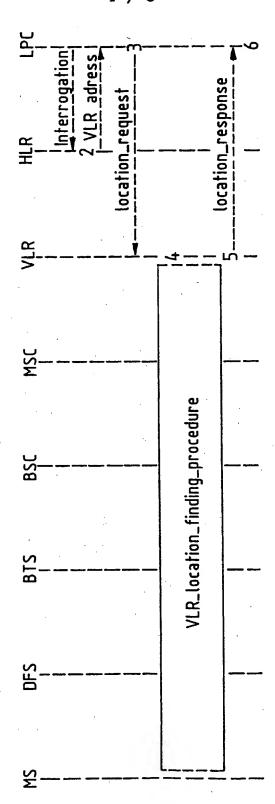


FIG. 6

ERSATZBLATT (REGEL 26)

5 / 8

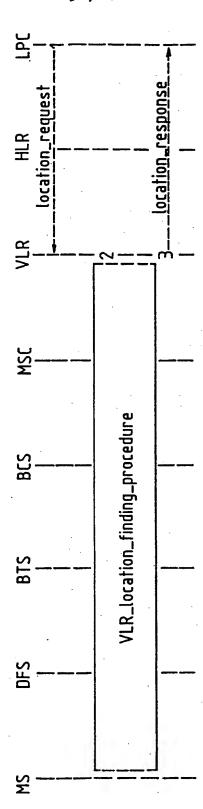
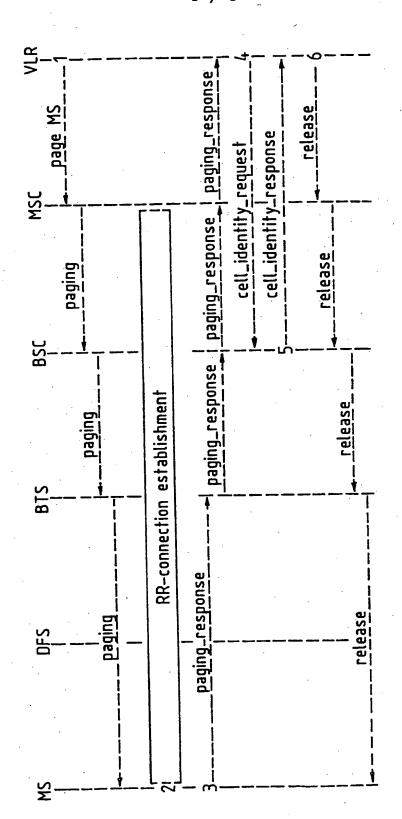
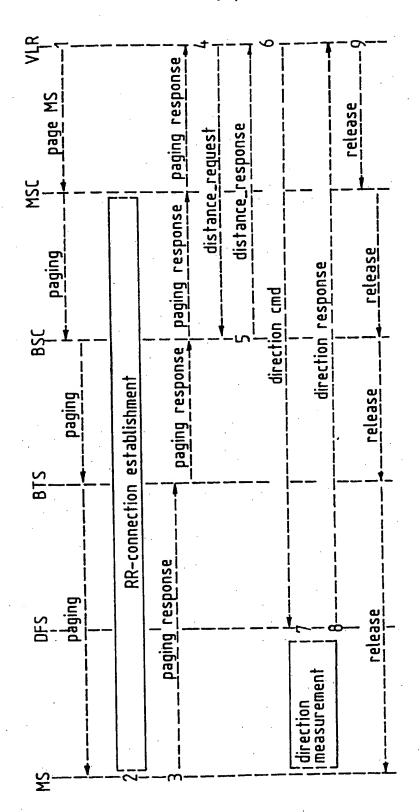


FIG. 7

ERSATZBLATT (REGEL 26)



ERSATZBLATT (REGEL 26)



ERSATZBLATT (REGEL 26)

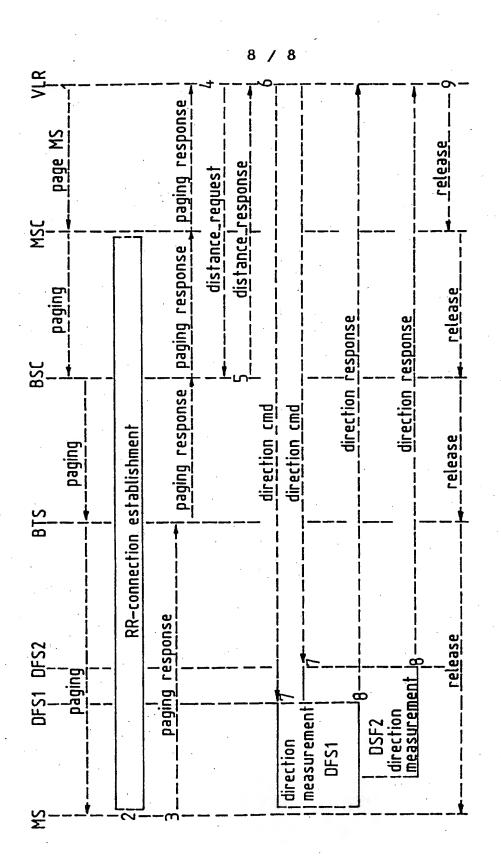


FIG. 10

ERSATZBLATT (REGEL 26)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Inten al Application No PCT/FP 94/01977

			CI/EF 34/013//
A. CLAS IPC 5	SIFICATION OF SUBJECT MATTER H04Q7/04 G01S5/04		
	to International Patent Classification (IPC) or to both national cl	assification and IPC	
	OS SEARCHED documentation searched (classification system followed by classification system followed by cla		
IPC 5	H04Q G01S	icauon symoxis)	•
Documenta	ation searched other than minimum documentation to the extent the	nat such documents are include	d in the fields searched
			•
Electronic	data base consulted during the international search (name of data	base and, where practical, scar	ch terms used)
		•	
	and the second s	·	
	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	·	
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of th	e relevant passages	Relevant to claim No.
A	INTERNATIONAL SWITCHING SYMPOSI 1992."DIVERSIFICATION AND INTEG		1,14,19
	NETWORKS AND SWITCHING TECHNOLO TOWARDS THE 21ST CENTURY",	GIES	
	vol.1, 25 October 1992, YOKOHAM pages 307 - 311, XP000337664		·
-	BRODY ET AL. 'SUBSCRIBER TRACKING AND LOCATING IN PERSONAL COMMUNICATIONS NETWORKS'		
	see page 307, right column, lin 308, right column, line 5	e 39 - page	
	see page 309, right column, lin 310, right column, line 26	e 70 – page	
4	EP,A,O 335 558 (THE MARCONI COM LIMITED) 4 October 1989	PANY	1,3,4
	cited in the application see the whole document		
. *		٠.	
		-/	
X Furt	ther documents are listed in the continuation of box C.	Patent family mem	hers are listed in annex.
Special ca	ategories of cited documents :	"T" later document publish	ed after the international filing date
	nent defining the general state of the art which is not dered to be of particular relevance		nt in conflict with the application but principle or theory underlying the
earlier "." filing e	document but published on or after the international date	"X" document of particular cannot be considered r	relevance; the claimed invention lovel or cannot be considered to
which	ent which may throw doubts on priority claim(s) or is cited to establish the publication date of another the property of the p	involve an inventive st "Y" document of particular	ep when the document is taken alone relevance; the claimed invention
	on or other apecial reason (as specified) ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or means	document is combined ments, such combination	o involve an inventive step when the with one or more other such docu- on heing ohvious to a person skilled
'P' document published prior to the international filing date but		in the art. "&" document member of t	he same patent family
ate of the	actual completion of the international search	Date of mailing of the i	nternational search report
1:	3 October 1994	2 1. 10	94
lame and n	nailing address of the ISA Furopean Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2	Authorized officer	
	NI 2280 HV Rijswijk Tel. (+ 31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+ 31-70) 340-3016	Behringer	, L.V.

Form PCT/15A/210 (second sheet) (July 1992)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Intern sal Application No PCT/EP 94/01977

		PCT/EP 9	4/019//
	ation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		1
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	. ·	Relevant to claim No.
A	IEEE TRANSACTIONS ON VEHICULAR TECHNOLOGY vol.41, no.1, February 1992, NEW YORK US pages 63 - 67, XP000297042 SAKAGAMI ET AL. 'Vehicle Position Estimates by Multibeam Antennas in Multipath Environments' siehe Seite 64, rechte Spalte, Absatz 'III. Experiment' - Seite 66, rechte Spalte, Absatz 'V. Cause of Position Estimate Error' siehe Seite 67, linke Spalte, Absatz 'VI	•	1,3,5,6, 9,12,14
	Conclusion' NAVIGATION. REVU TECHNIQUE DE NAVIGATION MARITIME, AÉRIENNE, SPATIALE ET TERRESTRE vol.39, no.153, January 1991, PARIS, FR pages 13 - 21 WICKMAN ET AL. 'LOCALISTION ASSOCIÉE AU	•	1,14
j	SYSTÈME GSM' see page 19, line 1 - line 10	· ·	
-			
		1	
	•		
	*		
	·		
	•		
.			

Form PCT/ISA/210 (continuation of second sheet) (July 1992)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

Intern. .nal Application No
PCT/EP 94/01977

Patent document cited in search report	Publication date	Patent memb		Publication date	
EP-A-0335558	04-10-89	GB-A- AU-A- JP-A-	2215932 3168789 1298820	27-09-89 28-09-89 01-12-89	

Form PCT:15A/210 (patent family annex) (July 1992)

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Inten nates Aktenzeichen
PCT/EP 94/01977

			<u> </u>
A. KI.AS IPK 5	SIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES H04Q7/04 G01S5/04		
		About Charles and don't DIV	
	nternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen F	Classifikation and der II'R	
	ERCHIERTE GEBIETE rter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssym)	hole)	
IPK 5	H04Q G01S	,	
Recherchie	rte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, s	soweit diese unter die recherchierten Gebiet	e fallen
Während o	er internationalen Recherche konsultuerte elektronische Datenbank (1	Name der Datenhank und evtl. verwendete	Suchhegriffe)
	•		•
C. ALS V	ESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		<u></u>
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Anga	the der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
reatogone	beliefuling act retoricidations, wower that the same and		
A	INTERNATIONAL SWITCHING SYMPOSIUM		1,14,19
	1992. "DIVERSIFICATION AND INTEGRAL NETWORKS AND SWITCHING TECHNOLOG TOWARDS THE 21ST CENTURY",		
~	Bd.1, 25. Oktober 1992, YOKOHAMA	. JP	
!	Seiten 307 - 311, XP000337664		
8	BRODY ET AL. 'SUBSCRIBER TRACKING		
	LOCATING IN PERSONAL COMMUNICATION	•	
	siehe Seite 307, rechte Spalte,	Zeile 39 -	
	Seite 308, rechte Spalte, Zeile siehe Seite 309, rechte Spalte,	7eile 70 -	
	Seite 310, rechte Spalte, Zeile	26	
A	EP, A, O 335 558 (THE MARCONI COMP	ANY	1,3,4
	LIMITED) 4. Oktober 1989		
	in der Anmeldung erwähnt		
	siehe das ganze Dokument		
		-/	+
			<u></u>
LA cnt	itere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ichmen	Siche Anhang Patentfamilie	- internetionalen Anmeldedatum
	c Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen fentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert,	T Spätere Veröffentlichung, die nach de oder dem Prioritätsdatum veröffentlich	nt worden ist und mit der
ahcr	nicht als hesonders hedeutsam anzuschen ist	Anmeldung nicht kollidiert, sondern t Erfindung zugrundeliegenden Prinzip	s oder der ihr zugrundeliegenden
	: Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen eldedatum veröffentlicht worden ist	Theorie angegeben ist 'X' Veröffentlichung von besonderer Bed	cutung; die beanspruchte Erfindur
"L" Veröt	fentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweiselhaft er- nen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer	kann allein aufgrund dieser Veröffent erfinderischer Tätigkeit heruhend heu	achtet werden
ande	en im Recherchenhericht genannten Veröffentlichung belegt werden der die aus einem anderen hesonderen Grund angegeben ist (wie	kann nicht als auf erfinderischer Tätig	ekcit herunena netraentet
ausge	führt) fentlichung, die sich auf eine mündliche Offenharung,	werden, wenn die Veröffentlichung m Veröffentlichungen dieser Kategorie	il cincr oder menteren anderen
cinc	Genutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen hezieht fenülichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aher nach	diese Verhindung für einen Fachman	n nanciiegeno ist
dem	neanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist	"&" Veröffentlichung, die Mitglied derselt	
Datum des	Abschlusses der internationalen Recherche	Ahsendedatum des internationalen Ro	ceper enternantemen
	3. Oktober 1994	2 1. 10. 94	
	·	Devellmächtigter Dedignetater	
Name und	Postanschrift der Internationale Recherchenhehörde Europäisches Patentarnt, P.B. 5818 Patentlaan 2	Bevollmächtigter Bediensteter	
	Nt 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl.	Pohninger I V	
	Fax: (+31-70) 340-2016	Behringer, L.V.	

Formblatt PCT/ISA/210 (Blatt 2) (Juli 1992)

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Inten. ,nales Aktenzeichen
PCT/EP 94/01977

		PC1/EP 94	1/019//
C.(Fortsetzu Kategorie	ng) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht komr	nenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
LAWKOHC	resolutioning der vertriendrende state ertries nen ander ringane est in redden kom		
A	IEEE TRANSACTIONS ON VEHICULAR TECHNOLOGY, Bd.41, Nr.1, Februar 1992, NEW YORK US Seiten 63 - 67, XP000297042 SAKAGAMI ET AL. 'Vehicle Position Estimates by Multibeam Antennas in Multipath Environments' siehe Seite 64, rechte Spalte, Absatz		1,3,5,6, 9,12,14
	'III. Experiment' - Seite 66, rechte Spalte, Absatz 'V. Cause of Position Estimate Error' siehe Seite 67, linke Spalte, Absatz 'VI Conclusion'		
	NAVIGATION. REVU TECHNIQUE DE NAVIGATION MARITIME, AÉRIENNE, SPATIALE ET TERRESTRE, Bd.39, Nr.153, Januar 1991, PARIS, FR Seiten 13 - 21 WICKMAN ET AL. 'LOCALISTION ASSOCIÉE AU SYSTÈME GSM'		1,14
	siehe Seite 19, Zeile 1 - Zeile 10		
·		•	
	-		
, .			
	•		
·			
		•	

Formblatt PCT/ISA/210 (Fortsetzung von Blatt 2) (Juli 1992

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selhen Patentfamilie gehören

Intern. nales Aktenzeichen
PCT/EP 94/01977

		ed(er) der ntfamilie	Datum der Veröffentlichung	:
EP-A-0335558 04-1	0-89 GB-A- AU-A- JP-A-	2215932 3168789 1298820	27-09-89 28-09-89 01-12-89	

Formblatt PCT/ISA/210 (Anhang Patentfamilie)(Juli 1992)